Ouelques définitions et propriétés qui peuvent être utiles

 $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ étant un repère orthonormal de l'espace,

- Une équation (cartésienne) du plan \mathscr{P} est de la forme ax + by + cz + d = 0 où au moins un des coefficients a, b, dc. d est non nul.

Le vecteur \vec{n} $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ est un vecteur normal au plan \mathscr{P} .

- Une représentation paramétrique d'une droite est la traduction en géométrie analytique de l'égalité vectorielle donnant la colinéarité des vecteurs;

Pour tout point M d'une droite passant par A et de vecteur directeur \vec{u} , on a: $\overline{AM} = t \vec{u}$ où $t \in \mathbb{R}$.

- Une représentation paramétrique d'un plan est la traduction en géométrie analytique de l'égalité vectorielle donnant l'appartenance à un plan

Pour tout point M d'un plan passant par A et de vecteurs directeurs \vec{u} et \vec{v} , on a: $\overrightarrow{AM} = \alpha \vec{u} + \beta \vec{v}$ où $\alpha \in \mathbb{R}$

- $\vec{u} \cdot \vec{v} = \begin{cases} xx' + yy' + zz' \\ \|\vec{u}\| \cdot \|\vec{v}\| \cdot \cos(\vec{u}, \vec{v}) \text{ où } \vec{v'} \text{ est le projeté orthogonal de } \vec{v} \text{ sur } \vec{u} \end{cases}$
- *G* est le barycentre du système $\{(A, \alpha), (B, \beta), (C, \gamma)\}$ $\begin{cases} \alpha \, \overline{GA} + \beta \, \overline{GB} + \gamma \, \overline{GC} = \vec{0} \\ \alpha \, \overline{MA} + \beta \, \overline{MB} + \gamma \, \overline{MC} = (\alpha + \beta + \gamma) \, \overline{MG} \end{cases}$

Énoncé:

L'espace est rapporté à un repère orthonormal $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

Soit \mathcal{P} le plan d'équation 3x + y - z - 1 = 0

et \mathscr{D} la droite dont une représentation paramétrique est: $\begin{cases} x = -t+1 \\ y = 2t \\ z = -t+2 \end{cases}$ 1) a) Donner un vecteur director \overrightarrow{z}

- 1) a) Donner un vecteur directeur \vec{u} de la droite \mathcal{D} .
 - b) Donner un vecteur normal \vec{n} à \mathcal{P} .
 - c) Montrer que \vec{n} et \vec{u} sont orthogonaux.
- 2) Montrer que tout point M de \mathcal{D} est un point de \mathcal{P} .
- 3) Soit *C*(1; 3; 2)
 - a) Le point C est-il un point de \mathcal{P} ? Justifier.
 - b) Déterminer une équation du plan Q orthogonal à \mathcal{D} et passant par C.
 - c) Démontrer que le point I, point d'intersection de \mathcal{D} et Q, a pour coordonnées I(0; 2; 1)
- 4) Soit M un point de \mathcal{D} . (Les coordonnées de M sont (-t+1; 2t; -t+2)
 - a) Vérifier que $CM^2 = 6t^2 12t + 9$
 - b) Justifier que CI est la valeur minimale de CM lorsque t parcourt \mathbb{R} .
- 5) Soit A(1; 0; 2), déterminer la nature du triangle ACI.
- 6) Calculer le réel $f(t) = \|\overrightarrow{MA} \overrightarrow{MC} + \overrightarrow{MI}\|$ où M est le point défini à la question 4/