

Distance d'un point à une droite.	Distance d'un point à un plan.
<p>Soit une droite \mathcal{D} d'un plan. Soit un point A dans ce plan. La distance de A à \mathcal{D} est définie comme la plus courte de toutes les distances de A à un point M de \mathcal{D}. C'est aussi la distance de A à H où H est le projeté orthogonal de A sur \mathcal{D}. On a donc selon les points de vue des méthodes qui en découlent. Si, et c'est le luxe, les objets sont dans un repère orthonormal, on obtient une formule</p> <p>Premier point de vue: On arrive à exprimer la distance AM en fonction d'un réel t qui varie avec M. On a donc : $AM = f(t)$ où t donne la position de M sur \mathcal{D}. Il reste à étudier f et à déterminer son minimum.</p> <p>Deuxième point de vue: On sait déterminer le projeté orthogonal H et on a une configuration qui permet de calculer AH. (Par exemple, AH est la hauteur d'un triangle dont on peut calculer l'aire et la base relative à cette hauteur)</p> <p>Troisième point de vue: Soit $(O; \vec{i}, \vec{j})$ un repère orthonormal. On pose $A(x_A; y_A), H(x_H; y_H)$ Une équation de \mathcal{D}: $ax + by + c = 0$, donc $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ est un vecteur normal à \mathcal{D}. On calcule $\vec{AH} \cdot \vec{n}$ de deux façons différentes (c'est tout l'intérêt du produit scalaire)</p> <p>Façon 1: (avec les coordonnées) $\vec{AH} \begin{pmatrix} x_H - x_A \\ y_H - y_A \end{pmatrix}$ et $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$, d'où, $\vec{AH} \cdot \vec{n} = a(x_H - x_A) + b(y_H - y_A)$</p>	<p>Soit un plan \mathcal{P}. Soit un point A. La distance de A à \mathcal{P} est définie comme la plus courte de toutes les distances de A à un point M de \mathcal{P}. C'est aussi la distance de A à H où H est le projeté orthogonal de A sur \mathcal{P}. On a donc selon les points de vue des méthodes qui en découlent. Si, et c'est le luxe, les objets sont dans un repère orthonormal, on obtient une formule</p> <p>Premier point de vue: On arrive à exprimer la distance AM en fonction d'un réel t qui varie avec M. On a donc : $AM = f(t)$ où t donne la position de M dans \mathcal{P}. Il reste à étudier f et à déterminer son minimum.</p> <p>Deuxième point de vue: On sait déterminer le projeté orthogonal H et on a une configuration qui permet de calculer AH. (Par exemple, AH est la hauteur d'un tétraèdre dont on peut calculer le volume et l'aire de la base relative à cette hauteur)</p> <p>Troisième point de vue: Soit $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ un repère orthonormal. On pose $A(x_A; y_A; z_A), H(x_H; y_H; z_H)$ Une équation de \mathcal{P}: $ax + by + cz + d = 0$, donc $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ est un vecteur normal à \mathcal{P}. On calcule $\vec{AH} \cdot \vec{n}$ de deux façons différentes (c'est tout l'intérêt du produit scalaire)</p> <p>Façon 1: (avec les coordonnées) $\vec{AH} \begin{pmatrix} x_H - x_A \\ y_H - y_A \\ z_H - z_A \end{pmatrix}$ et $\vec{n} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$, d'où, $\vec{AH} \cdot \vec{n} = a(x_H - x_A) + b(y_H - y_A) + c(z_H - z_A)$</p>

$$= ax_H - ax_A + by_H - by_A \quad (1)$$

et, comme on n'a pas oublié que H était sur \mathcal{D} , on a: $ax_H + by_H + c = 0$,
soit: $ax_H + by_H = -c$.

ce qui mène en remplaçant dans (1) à:

$$\overrightarrow{AH} \cdot \vec{n} = -ax_A - by_A - c$$

Façon 2: (avec les projetés orthogonaux)

On a (par construction), \overrightarrow{AH} et \vec{n} colinéaires (ils sont tous les deux orthogonaux à \mathcal{D})

$$\overrightarrow{AH} \cdot \vec{n} = \begin{cases} -\|\overrightarrow{AH}\| \times \|\vec{n}\| \\ \|\overrightarrow{AH}\| \times \|\vec{n}\| \end{cases} \quad \text{selon que } \overrightarrow{AH} \text{ et } \vec{n} \text{ sont de sens opposés ou non.}$$

Conclusion:

En prenant, $|\overrightarrow{AH} \cdot \vec{n}| = \|\overrightarrow{AH}\| \cdot \|\vec{n}\|$, on tire $AH = \|\overrightarrow{AH}\|$ de l'égalité:

$$\|\overrightarrow{AH}\| \cdot \|\vec{n}\| = |-ax_A - by_A - c| = |ax_A + by_A + c|$$

Comme $\|\vec{n}\| = \sqrt{a^2 + b^2}$,

$$\text{on obtient: } AH = \frac{|ax_A + by_A + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

$$= ax_H - ax_A + by_H - by_A + cz_H - cz_A \quad (1)$$

et, comme on n'a pas oublié que H était dans \mathcal{P} , on a: $ax_H + by_H + cz_H + d = 0$,
soit: $ax_H + by_H + cz_H = -d$.

ce qui mène en remplaçant dans (1) à:

$$\overrightarrow{AH} \cdot \vec{n} = -ax_A - by_A - cz_A - d$$

Façon 2: (avec les projetés orthogonaux)

On a (par construction), \overrightarrow{AH} et \vec{n} colinéaires (ils sont tous les deux orthogonaux à \mathcal{P})

$$\overrightarrow{AH} \cdot \vec{n} = \begin{cases} -\|\overrightarrow{AH}\| \times \|\vec{n}\| \\ \|\overrightarrow{AH}\| \times \|\vec{n}\| \end{cases} \quad \text{selon que } \overrightarrow{AH} \text{ et } \vec{n} \text{ sont de sens opposés ou non.}$$

Conclusion:

En prenant, $|\overrightarrow{AH} \cdot \vec{n}| = \|\overrightarrow{AH}\| \cdot \|\vec{n}\|$, on tire $AH = \|\overrightarrow{AH}\|$ de l'égalité:

$$\|\overrightarrow{AH}\| \cdot \|\vec{n}\| = |-ax_A - by_A - cz_A - d| = |ax_A + by_A + cz_A + d|$$

Comme $\|\vec{n}\| = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$,

$$\text{on obtient: } AH = \frac{|ax_A + by_A + cz_A + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

Exemple 1/

Dans le triangle ABC rectangle en A avec $AB = 3$, $AC = 4$, calculer **la distance du point A à la droite (BC)** .

Soit H le projeté orthogonal de A sur (BC) .

$$\text{Aire du triangle: } \frac{AB \times AC}{2} = \frac{BC \times AH}{2}$$

$$\text{Aire de } ABC: \mathcal{A} = \frac{3 \times 4}{2} = 6$$

Calcul de BC : Théorème de Pythagore: $BC^2 = \dots = 25$, d'où, $BC = 5$

$$AH = \frac{6 \times 2}{5} = 2,4$$

Exemple 2/

$ABCD$ est un rectangle avec $AB = 4$ et $AD = 3$.

E est le point défini par $\overrightarrow{AE} = 5 \overrightarrow{AC}$

Calculer la distance de E à la droite (BD) .

On se place par exemple dans le repère orthonormal tel que $A(0; 0)$, $B(4; 0)$, $C(4; 3)$ et $D(0; 3)$

On a donc: $\overrightarrow{DB} \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix}$ et \vec{n} un vecteur normal à (DB) est $\vec{n} \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$.

Pour tout point $M(x; y)$ de (DB) , on a: $\overrightarrow{BM} \cdot \vec{n} = 0$, d'où: $3(x - 4) + 4(y - 0) = 0$ est une équation de (BD) .
 $3x + 4y - 12 = 0$ est une équation de (BD) .

Or, $\overrightarrow{AE} = 5 \overrightarrow{AC}$ et $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \end{pmatrix}$, d'où, $E(20; 15)$

La distance $d(E, (BD)) = \frac{|3 \times 20 + 4 \times 15 - 12|}{\sqrt{3^2 + 4^2}} = \frac{108}{5}$

Exemple 3

Exercices dans l'espace ...